

Távközlési szoftverek

Tesztelés kiterjesztett véges
állapotgépekkel

Kovács Gábor

Miről lesz szó?

- FSM általánosításai
- Nemdeterminisztikus FSM
- Egyéb FSM-ek
- EFSM
- CFSM
- EFSM-ek tesztelése

Felhasznált irodalom

- Lee, D., Yiannakakis, M.: Principles and methods of testing finite state machines – a survey. Proceedings of the IEEE 84(8) (1996) 1090–1123
- Bourhfir, C., Dssouli, R., and Aboulhamid, El M.: Automatic Test Generation for EFSM-based Systems, Technical Report, 1997

FSM általánosítások 1

- Eddigi feltételezések az állapotgépekről: determinisztikus, minimális, erősen összefüggő, teljesen specifikált
- A konformancia reláció értelmezéséhez szükséges feltételek:
 - A specifikáció állapotgépe erősen összefüggő
 - A specifikáció állapotgépe minimális
 - Az implementáció nem változik a megfelelés-vizsgálat alatt
 - A specifikáció és az implementáció azonos I/O ábécével rendelkeznek
 - Az implementációnak nincs több állapota, mint a specifikációnak

FSM általánosítások 2

- Több állapot: az implementáció FSM-je nem minimális Δ további állapotot tartalmaz
- A konformancia reláció egyik feltétele, hogy a specifikációs és implementációs állapotgépek azonos számú állapottal rendelkeznek – ez sérül
- A specifikációs és implementációs gép az extra állapotok kivételével egy állapotátmenettől eltekintve izomorf
- Ez azt jelenti, hogy az implementáció funkcionális dekompozíciója nem volt teljes, ugyanazt a funkciót több helyen is megvalósították
- Következmények:
 - A redundáns Δ klikkbe vezető útvonal hossza legalább $p^{\Delta+1}$ (Moore).
 - Az ellenőrző sorozat (Checking Sequence) hossza p^{Δ} -szorosára nő (Vasilevskii), és $\Omega(p^{\Delta+1}n^3)$ lesz.

FSM általánosítások 3

- Részben specifikált véges állapotgépek
- $\exists s \in S$ és $\exists i \in I : \nexists \delta(s, i)$
- Ekkor legyen: $\delta(s, i) = s$ és $\lambda(s, i) = \varepsilon$
- Ez az ún. implicit állapotátmenet. Ennek az alkalmazását teljesség feltételezésnek hívják.
- Alternatív, nem használt megoldás: $\delta(s, i) = \textit{strap}$ és $\lambda(s, i) = \varepsilon$
- Alternatív megoldás – később – a gyenge konformancia: $\forall x \in I_{s^*}, \lambda_s(s_1, x) = \lambda_i(q_1, x)$

FSM általánosítások 4

- Nemdeterminisztikus véges állapotgépek
- $\exists s, s', s'' \in S$ és $\exists i \in I : \delta(s, i) = s', \delta(s, i) = s''$ és $s' \neq s''$
- A nondeterminizmus forrása lehet belső (random döntések), külső (versenyhelyzet) – később
- A nondeterminisztikus állapotgép átalakítható determinisztikus állapotgéppé hatványhalmaz konstrukcióval: $\forall s \in S : \sigma \subseteq 2^S : \forall s' \in S : \delta(s, i) = s', s' \in \sigma$.
- Az I/O ábécé változatlan, az állapotok száma legrosszabb esetben 2^n -re nő
- A D-, U-, W- stb. módszerek értelmezhetőek NFSM-re is. Alap-
elv FSM-mé alakítás nélkül: determinisztikus útvonalak halmazá-
nak meghatározása, a nondeterminisztikus átmenetek „elég sok-
szori” bejárása

FSM általánosítások 5

- Időzített véges állapotgépek
- $TFSM = (S, I, O, h, s_0)$, $h \in S \times (I \times \Pi) \times (O \times \aleph) \times S$, ahol Π input őrfeltétel, \aleph output őrfeltétel, úgy hogy $g \in \Pi$, illetve $f \in \aleph = [min, max]$, $min \leq max$, így $(s, (i, g), (o, f), s') \in h$.
- Az időzített véges állapotgép átalakítható FSM-mé az I/O ábécé particionálásával őrfelétételek összes lehetséges részhalmaza alapján figyelembe véve a Π és \aleph őrfelétételek értékészletének természetes rendezését. Tehát az állapottérrobbanást itt az I/O ábécé méretének elszállása okozza.
- A D-, U-, W- stb. módszerek értelmezhetőek TFSM-re is. Alap-
elv: FSM-mé kiterítés.

FSM általánosítások 6

- Véletlen események figyelembe vétele egy P eloszlásfüggvénnyel
- $PFMS = (S, I, O, T, P)$, $T \subseteq S \times I \times O \times S$, ahol $P(t) \in [0, 1]$, $t \in T$, és $\forall s \in S, i \in I : \sum_{s'} P(s, i, o, s') = 1$.
- A PFMS valójában egy Markov döntési folyamat.
- A PFMS tesztelése hasonlít az NFMS teszteléshez.

EFSM 1

- Minden egyes lokális változó értelmezési tartományának minden bitje duplikálja az állapotteret
- Az FSM állapotai számának csökkentése változók, értékadások és feltételek bevezetésével
- Az FSM konfigurációja: az állapot és a változók vektorának aktuális pillanatképe
- Analógia: állapot \sim változó, bemenet \sim feltétel, kimenet \sim értékadás
- $EFSM = (S, V, I, O, T)$, ahol $T \subseteq (S \times V) \times (I \times P^*) \times (O \times A^*) \times (S \times V)$
- Gráf reprezentáció:
 - FSM élek címkézése: input (I), őrfeltétel-sorozat (P), outputsorozat (O^*), értékadás-sorozat (A^*)
 - Új csomóponttípus bevezetése feltételekre, az abból kivezető éleket a lokális feltétel triggereli. Az élek címkézése ekkor: input (I) vagy lokális feltétel (P), outputsorozat (O^*), értékadás-sorozat (A^*)

EFSM 2

- Az üzenetformátum minden egyes mezője értelmezési tartományának minden bitje duplikálja az I/O ábécét
- Paraméterezett EFSM: az I/O ábécé méretének csökkentése
- Minden input és output szimbólum, feltétel és értékadás paraméterezhető a V változóhalmaz tetszőleges részhalmazával
- Analógia:
 - Input: függvény formális paraméterlistája vagy PDU/SDU üzenetformátum
 - Output: függvény aktuális paraméterlistája vagy egy konkrét PDU/SDU
 - Feltétel: maga a feltételes kifejezés
 - Értékadás: a balérték és a jobb oldali kifejezés

EFSM 3

- Példa: bármely programozási nyelv egy függvénye egy EFSM
 - Állapotok: mozgás a stacken
 - I/O ábécé: kimenő függvényhívások és azok visszatérése, a függvény meghívása és visszatérése
 - Változók: lokális változók, formális paraméterek
 - Feltételek: if, switch C-ben
 - Értékadás

CFSM

- A rendszer dekompozíciója egymással kommunikáló FSM-ek halmazára, pl. protokoll alrétegek vagy több teszter
- Az FSM-ek ún. portokon keresztül kommunikálnak egymással (vö. osztályok közötti kapcsolatok), egy porton a rendszer teljes I/O ábécéjének egy részhalmaza küldhető át
- Probléma: az egyik állapotgép egy állapotátmenet során két portot is aktivál üzenetküldés céljából. A kapuk késleltetése miatt a küldés sorrendje nem feltétlenül egyezik meg az üzenetet fogadó FSM-ek feldolgozási sorrendjével. Ez az egész rendszert nézve nemdeterminisztikus viselkedéshez vezethet. Ez az ún. versenyhelyzet. Pl. TCP Karn-algoritmus.
- A CFSM átalakítható NFSM-mé: szorzatállapotgép képzésével.
- A CFSM átalakítható EFSM-mé: egy változóval kódolhatjuk a komponens FSM-eket.

- Az FSM-mé kiterítés nem működik
- Vezérlési és adatfolyam szétválasztása
- A D-, U-, W- és HIS-módszerek teljes FSM lefedést biztosítanak a vezérlési folyamra, a TT-módszer csak részlegeset
- Adatfolyam-tesztelés:
 - A használandó útvonalak halmazának meghatározása
 - Ugyanazon vezérlési folyam tesztesetek végrehajtása üzenetek más-más paraméterezésével
 - Célja az őrfeltételek minden kombinációjának triggerelése

- Szimbolikus állapottér: $(I \cup O)^*$
- Keresés:
 - Véletlen séta
 - Irányított séta
 - Kimerítő keresés
- Irányítás metrikái
 - Állapot, állapotátmenet, útvonal, elágazás, az FSM modellje szöveges reprezentációjának sora, hiba, szimbólum stb. lefedettség aránya

EFSM-ek tesztelése 3

- Útvonal alapú stratégia: minden elágazást minden irányban legalább egyszer be kell járni, ezért címkézést vezetünk be
- Definíció: $A - Use(x)$, ha x változóhoz új értéket rendelünk
- Definíció: $I - Use(x)$, ha x -hez egy input üzenet aktuális paramétere rendel értéket
- Definíció: $P - Use(x)$, ha x egy feltétel kifejezésében szerepel
- Definíció: $C - Use(x)$, ha x egy értékadás jobb oldalán lévő kifejezésben szerepel
- Definíció: $def - clear - path((t_1, \dots, t_k), x)$, ha a (t_1, \dots, t_k) útvonal t_i egyik eleme sem bír $A - Use(x)$ vagy $I - Use(x)$ címkével
- Definíció: $du - path((t_1, \dots, t_k), x)$, ha a (t_1, \dots, t_k) útvonal t_i eleme $P - Use(x)$ vagy $C - Use(x)$ címkével bír
- Az egyszerűség kedvéért feltételezzük, hogy minden változó globális

EFSM-ek tesztelése 4

- Definíció-használat gráf G definiálható az EFSM útvonalain * – Use csomóponthalmazzal és változókkal, mint élekkel
- Az útvonalak P halmaza akkor teljes, ha növekvő erősségi sorrendben a következő feltételek teljesülnek:
 - G minden csomópontja szerepel P -ben
 - G minden éle szerepel P -ben
 - G minden csomópontjából létezik def – clear – path P -beli útvonalnak egy $P - Use(x)$ vagy $C - Use(x)$ csomópontba
 - G minden csomópontjából léteznek def – clear – path P -beli útvonalak minden $P - Use(x)$ csomópontba
 - G minden csomópontjából léteznek def – clear – path P -beli útvonalak minden $P - Use(x)$ és $C - Use(x)$ csomópontba
 - P tartalmazza minden változó összes definícióját
 - P a G gráf minden útvonalát tartalmazza. Ebből végtelen sok lehet tekintettel a ciklusokra.

- Az útvonalak az adatfolyam-tesztelésnek köszönhetően rendelkezésre állnak, azonban a változók értékeit úgy kell beállítanunk, hogy az útvonal mentén teljesüljenek az őrfeltételek
- Tesztadatok kiválasztása
 - Mi legyen az input üzenet paraméterlistája?
 - Mi az arra adott válaszüzenet paraméterlistája?

- Módszerek
 - Szimbolikus végrehajtás: az EFSM futtatása egy szimulációs környezetben
 - ILP, ha csak egész és boolean típusok, és additív operátorok vannak
 - Constraint Logic Programming (CLP): az útvonalak mentén összegyűjtött feltételekből összeállított egyenlőtlenségrendszer kielégítése logikai programozással (Prolog), a probléma maga NP-nehéz
 - Mutáció elemzés: hibamodell alapján hibák beszúrása az EFSM-be, az a tesztadathalmaz a jó, amelyik az összes hibát megtalálja
 - Heurisztikus és random módszerek
 - Irányított módszerek a tesztcélok definíciójával