

# Teszt sorozat generálás

Csöndes Tibor  
Ericsson Kft., R&D,  
BME-TMIT

[Tibor.Csondes@ericsson.com](mailto:Tibor.Csondes@ericsson.com),  
[csondes@tmit.bme.hu](mailto:csondes@tmit.bme.hu)

# Miről lesz szó?

- Mealy modell
- Gráfelméleti alapfogalmak
- FSM (gráf és táblázatos reprezentáció)
- Transition Tour (TT) módszer
- Distinguishing Sequence (DS) módszer
- Characterizing sequence/set vagy W módszer
- Unique Input/Output (UIO) sorozatok

# Ajánlott irodalom

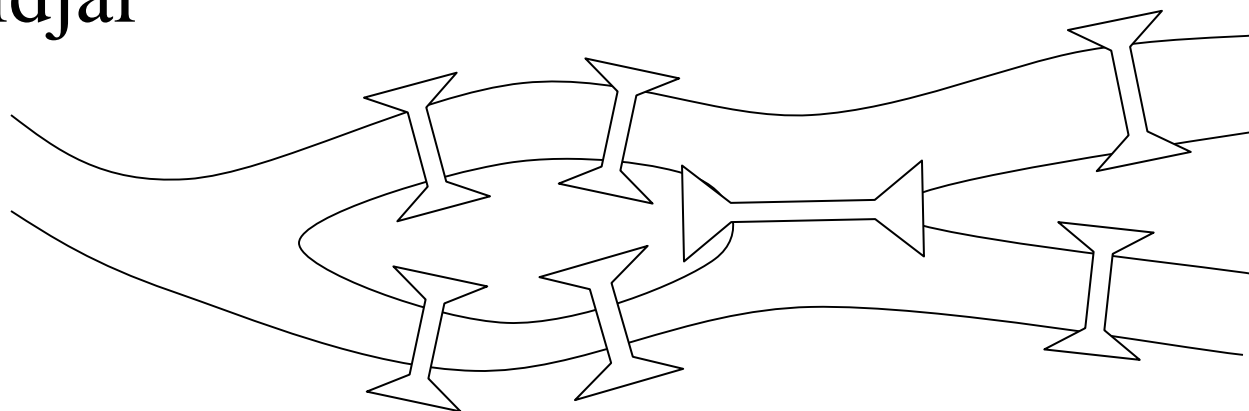
- G.J. Holzmann, Design and Validation of Computer Protocols, Prentice-Hall Inc., 1991.
- Andrásfai Béla: Gráfelmélet, Polygon, 1997.
- Katona Gyula Y., Recski András, Szabó Csaba: Gráfelmélet, algoritmuselmélet és algebra, 1997, tanszéki jegyzet
- Xiao Sun, Yinan Shen, Chao Feng, Fabrizio Lombardi: Protocol Conformance Testing Using Unique Input/Output Sequences, World Scientific, 1997. ISBN 9810228325
- ISO-IEC 9646, Conformance Testing Methodology and Framework

# Általános bevezetés

- Mealy modell (Táblázat - gráf)
- Példa
- Nem determinisztikus viselkedés

# Gráfelméleti alapfogalmak - 1

- 1736 Euler: Königsberg (Kalinyingrád) hídjai



Hogy lehet olyan sétát tenni, hogy közben mind a hét hídon pontosan egyszer haladjunk át?

# Gráfelméleti alapfogalmak - 2

**Def:** *Egy gráf (graph) egy rendezett pár,  $G=(V, E)$ , ahol  $V$  egy nemüres halmaz,  $E$  pedig ebből a halmazból képezhető párok egy halmaza.  $V$  elemeit **pontoknak** vagy **csúcsoknak (vertex)**,  $E$  elemeit **éleknek (edge)** nevezzük.*

*Ha az  $e \in E$  az  $\{u, v\}$  párnak felel meg, akkor ez a két pont  $e$  **végpontja**. Ha  $u = v$  akkor  $e$  **hurokél**.*

# Gráfelméleti alapfogalmak - 3

**Def:** *Egy pont izolált pont, ha nincsen vele szomszédos másik pont, vagyis nem illeszkedik egyetlen élre sem.*

**Def:** *Egy pontra illeszkedő élek száma a pont fokszáma (degree). Az  $u$  pont fokszámát  $d(u)$ -val jelöljük.*

Egy esetleges hurokél kettővel növeli a fokszámot.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 4

**Def:** Irányított gráf (directed graph or digraph) melynek élei nem  $\{u,v\}$  alakú rendezetlen párok, hanem  $(u,v)$  alakú rendezett párok. Egy ilyen  $(u,v)$  élnek  $u$  a **kezdőpontja**,  $v$  a **végpontja**.

**Def:** Legyen  $G=(V, E)$  egy címkézett irányított gráf. Egy  $u$ -ból  $v$ -be mutató élet a következő hármas reprezentál:  $(u, v, L_k)$ , ahol  $L_k$  egy megkülönböztető **címke (label)**. Ezt hívhatjuk **költségnek (cost)** is.



# Gráfelméleti alapfogalmak - 5

Írányítatlan gráf - Undirected graph

Írányított gráf - Directed graph or Digraph

Címke - Label

Be-fok ( $d_{be}(u)$ ) - In-degree

Ki-fok ( $d_{ki}(u)$ ) - Out-degree

# Gráfelméleti alapfogalmak - 6

**Def:** A  $G' = (V', E')$  gráf a  $G = (V, E)$  gráf **részgráfja (subgraph)**, ha  $V' \subseteq V, E' \subseteq E$  valamint egy pont és egy él pontosan akkor illeszkedik egymásra  $G'$ -ben, ha  $G$ -ben is illeszkedők.

**Def:** Ha  $E'$  azokból az  $E$ -beli élekből áll, amelyeknek mindkét végpontja  $V'$ -ben van, és  $E'$  az összes ilyen élet tartalmazza, akkor  $G'$  a  $G$  gráf  $V'$  által **feszített részgráfja (vertex-induced subgraph)**.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 7

**Def:** A  $G' = (V', E')$  **feszítő-részgráfja (edge-induced subgraph)**  $G = (V, E)$  -nek, ha  $E' \subseteq E$  valamint  $V'$  az  $E'$ -re illeszkedő pontok halmaza.

**Def:** A  $G' = (V', E')$  **teljes feszítő-részgráfja (edge-induced spanning subgraph)**  $G = (V, E)$  -nek, ha  $G'$  feszítő részgráf és  $V' = V$ .

# Gráfelméleti alapfogalmak - 8

**Def:** Egy  $(v_0, e_1, v_1, e_2, v_2, \dots, v_{k-1}, e_k, v_k)$  sorozatot **élsorozatnak (walk or tour)** nevezünk, ha  $e_i$  a  $v_{i-1}$ -t és  $v_i$ -t összekötő él. Ha  $v_0 = v_k$ , akkor az élsorozat **zárt (closed walk)**.

**Def:** Ha a csúcsok mind különbözőek, akkor egy **utat** definiáltunk.

**Def:** Ha  $v_0 = v_k$  és különben a csúcsok mind különbözőek, akkor ez egy **kör** a gráfban.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 9

**Def:** *Egy gráf összefüggő, ha bármely két pontja egymásból úttal elérhető.*

**Def:** *Egy irányított gráf unilaterálisan összefüggő, ha létezik irányított út bármely két pontja között.*

**Def:** *Egy irányított gráf gyengén összefüggő, ha elhagyva az élek irányítottságát a kapott irányítatlan gráf összefüggő marad.*

# Gráfelméleti alapfogalmak – 10

**Def:** *Irányított gráfban egy*

*$(v_0, e_1, v_1, e_2, v_2, \dots, e_k, v_k)$  utat akkor hívunk  
irányított útnak, ha*

$$e_1 = (v_0, v_1), e_2 = (v_1, v_2), \dots, e_k = (v_{k-1}, v_k).$$

**Def:** *Egy irányított gráf erősen összefüggő,  
ha bármely pontjából bármely más pontjába  
vezet irányított út.*

# Gráfelméleti alapfogalmak – 11

Gyengén összefüggő - Weakly connected

Unilaterálisan összefüggő - Unilaterally  
connected

Erősen összefüggő - Strongly connected

Példa: Fig. 5.

# Gráfelméleti alapfogalmak – 12

**Def:** A  $G$  gráf **Euler-körének** nevezünk egy zárt élsorozatot, ha az élsorozat pontosan egyszer tartalmazza  $G$  összes élét. Ha az élsorozat nem feltétlenül zárt, akkor **Euler-utat (Euler Tour)** kapunk.

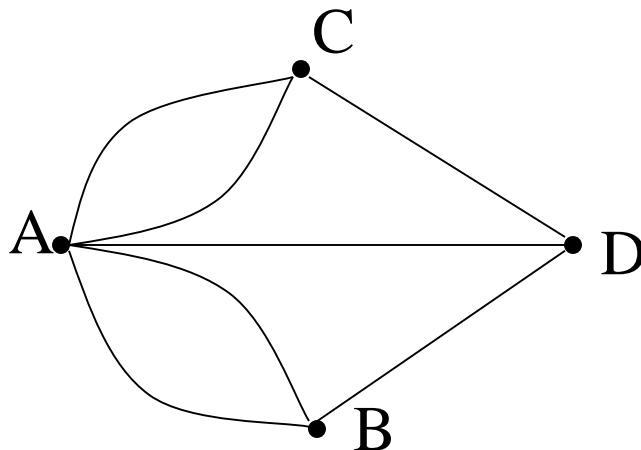
Tehát minden Euler-kör egyben Euler-út is!

**Def:** **Euler gráf** az ami Euler kör is egyben.



# Gráfelméleti alapfogalmak - 13

**Tétel:** *Egy  $G$  gráfban akkor és csak akkor van Euler-kör, ha  $G$  minden pontjának fokszáma páros, és  $G$  összefüggő.*



Tehát a Königsbergi hidak problémája nem megoldható: nem létezik olyan út amely egyetlen egyszer megy át minden hídon.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 14

**Def:** Egy  $G = (V, E)$  irányított gráf  
szimmetrikus, ha minden  $u \in V$  csúcsra  
 $d_{ki}(u) = d_{be}(u)$ .

# Gráfelméleti alapfogalmak - 15

**Tétel:** *Egy  $G = (V, E)$  irányított gráfban akkor és csak akkor van **Euler-kör** ha a gráf unilaterálisan összefüggő és minden csúcsra  $d_{ki}(u) = d_{be}(u)$  vagyis a gráf  $u \in V$  szimmetrikus.*

**Tétel:** *Egy  $G = (V, E)$  irányított gráfban akkor és csak akkor van **Euler-út** ha a gráf unilaterálisan összefüggő és szimmetrikus kivéve két pontot ahol a ki- és be-fokok különbsége  $\pm 1$ .*

# Gráfelméleti alapfogalmak - 16

**Def:** A  $G$  gráf **Postás útjának** vagy **élsorozatának (Postman Tour)** nevezünk egy élsorozatot, ha az élsorozat legalább egyszer tartalmazza  $G$  összes élét.

**Def:** A **Kínai postás probléma (Chinese Postman Problem)**, amikor egy optimális (pl. minimális költségű) postás utat keresünk egy irányított, erősen összefüggő gráfban. Az ilyen utat **Kínai postás útnak (Chinese Postman Tour)** nevezzük.

Tehát ha létezik Euler út, akkor az egyben Kínai postás út is.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 17

**Def:** Adott  $P$  postás út  $G = (V, E)$ -ben. Legyen  $a$   $(v_i, v_j, L_k)$  él előfordulásának száma  $P$ -ben  $\chi(v_i, v_j, L_k) \geq 1$ . Ha a  $(v_i, v_j, L_k)$  élet megismételjük  $\chi(v_i, v_j, L_k)$ -szor, akkor  $G$  gráf szimmetrikus kiterjesztett (Symmetric Augmentation) gráfját kapjuk, melyet jelöljünk  $\hat{G}$ -vel.

**Következmény:**  $P$  egy Euler útja  $\hat{G}$ -nek.

# Gráfelméleti alapfogalmak - 18

## Kínai postás probléma megoldása:

1. Ismételjünk meg néhány  $(v_i, v_j, L_k) \in E$  élet úgy, hogy az eredmény gráf  $G$ , szimmetrikus kiterjesztett gráf legyen és a létrehozott élek összköltsége minimális legyen. (Polinom időben megoldható!)
2. Keressük meg  $\hat{G}$  egy Euler útját. (Lineáris algoritmus!)

# Gráfelméleti alapfogalmak - 19

**Def:** Legyen  $E_c$  a gráf éleinek részhalmaza:  $E_c \subseteq E$

**Vidéki kínai postás út (Rural Chinese Postman Tour)** egy olyan út, ahol  $E_c$  minden élén legalább egyszer áthaladunk.

**Vidéki Kínai postás probléma (Rural Chinese Postman Problem)** keresni egy minimális költségű vidéki postás utat.

**NP-teljes!!!!!!!**

# FSM – Finite State Machine

**Def:** *Egy determinisztikus véges automata a következő hatos:  $FSM = \langle S, I, O, \delta, \theta, st_0 \rangle$  ahol:*

$S = \{st_1, \dots, st_n\}$  az állapotok véges halmaza

$I = \{i_1, \dots, i_n\}$  a bemenetek véges halmaza

$O = \{o_1, \dots, o_n\}$  a kimenetek véges halmaza

$\delta$  az állapot átmenet függvény, mely leképezi a jelenlegi állapotot és a bemenetet a következő állapotra:  $\delta : S \times I \rightarrow S$

$\theta$  a kimeneti függvény, mely leképezi a jelenlegi állapotot és a bemenetet a kimenetre:  $\theta : S \times I \rightarrow O$

$st_0$  a kezdeti állapot

Megjegyzés: Különbség a nyelvi automatákhoz képest: a fent definiált FSM egy bemenetre egy kimenetet ad és nincs elfogadó állapot. (Így tudunk tesztelni!)



# FSM – Finite State Machine

- Egy FSM reprezentálható irányított gráffal vagy állapot átmenet táblával:

$$G = (V, E)$$

$$S \rightarrow V$$

$$\delta \rightarrow E$$

- INRES példa

# EFSM – Extended Finite State Machine

**Def:** *Egy determinisztikus kiterjesztett véges automata a következő tizes:  $EFSM = \langle S, I, O, \delta, \theta, P, VAR, A, st_0, va_0 \rangle$  ahol:*

*$P$  a predikátumok véges halmaza, azaz egy bemeneti eseményhez egy adott állapotban és változó kombinációban az igaz, vagy hamis értéket rendeli.*

*$VAR$  a változók véges halmaza*

*$A$  az akciók véges halmaza*

*$va_0$  a változók kezdeti értéke*

Az SDL EFSM-re épül!!!!

# FSM - EFSM

- A tesztgeneráló módszerek általában FSM automatákon alapulnak nem EFSM-en.
- Az EFSM modellek transzformálása FSM modellre igen gyakran állapotrobbanáshoz vezet!!!! (State-space explosion).
- Ez baj, mert a valós protokollok EFSM-mel adhatók meg: lsd. SDL.

# FSM mint gráf - 1

**Def:** Az  $r$  hosszú  $Q$  bemeneti sorozat **meghatározott (specified)** egy  $M$  FSM-re  $st_i$  állapotában, ha létezik egy  $w = (v_{i_1}, v_{i_2}, L_1), \dots, (v_{i_r}, v_{i_{r+1}}, L_r)$  élsorozat  $v_i = v_{i_1}$  kiindulóponttal ( $st_i$   $v_i$  -nek felel meg az FSM-ben és  $L_j$  megfelel  $q_j$  -nek a bemeneti sorozatban).

**Def:** Egy FSM **teljesen meghatározott (Fully Specified)**, ha minden állapotában minden lehetséges bemenethez tartozik állapot átmenet (és kimenet).

# FSM mint gráf - 2

**Def:**  $st_i$  állapot gyengén ekvivalens (**weakly equivalent**) az  $st_j \in S$  állapottal, ha egy tetszőleges  $st_i$ -re meghatározott bemeneti sorozat  $st_j$ -re szintén meghatározott valamint teljesen megegyező kimeneti sorozatot ad.

**Def:** Két állapot erősen ekvivalens (**strongly equivalent**) ha kölcsönösen gyengén ekvivalensek egymással.

# FSM mint gráf - 3

**Def:** *Egy FSM-et minimálisnak (minimal) hívunk, ha nem tartalmaz erősen ekvivalens állapotokat.*

**Def:**  $v_0$  kezdőállapotot (start state) az FSM null állapotának (null state) nevezzük.

**Def:** *Egy FSM-nél kiinduló állapotba állás képességéről (reset capability) beszélünk, ha képes null állapotba kerülni bármely állapotából egy egyszerű  $r_i$  bemenet hatására.*

# Tesztgeneráló módszerek - 1

- **Fekete doboz (black box)** módszer: implementációt egy be- illetve kimeneti porton keresztül érjük csak el. Tehát bemeneti sorozatokat generálunk és figyeljük az arra érkező kimeneti sorozatot, de a belső állapotokról nincs információnk.
- **Holtpont (deadlock)** mentesség
- **Végtelen ciklus (livelock)** mentesség

# Tesztgeneráló módszerek - 2

Ennek a vizsgálatnak alapvetően három lépése van:

1. Az automata  $st_i$  állapotba vitele
2.  $i_k$  bemeneti esemény előidézése és  $o_l$  kimenet ellenőrzése
3. A várt  $st_j$  állapot ellenőrzése

**Def: Tesztelő él (Testing edge)**  $(v_i, v_j, i_k / o_l)$   
*legyen a következő:  $TEST(v_i, v_j, i_k / o_l)$*



# Tesztgeneráló módszerek - 3

Gyakorlati problémák:

- Korlátozott vezérelhetőség: nehéz az implementációt elvinni egy adott állapotba, sokszor nagyon sok átmenet kell hozzá (1. lépés)
- Korlátozott megfigyelhetőség: nehéz ellenőrizni, hogy az implementáció a várt állapotba került-e. (3. lépés)

# Tesztgeneráló módszerek - 4

**Def:** Minden  $st_i \in S$  állapotra létezik a következő él a gráf reprezentációban:

$(v_i, v_i, status / i) \in E$  melyet **státus üzenetnek** (**Status message**) hívunk.

A státus üzenet bevezetése megoldja a megfigyelhetőség (3. lépés) problémáját!

# Tesztgeneráló módszerek - 5

**Def:** *Bemenetek és kimenetek sorozatát meghatározó sorozatnak (Characterizing Sequence) hívjuk, ha az adott állapotra megkülönböztető sorozatot ad, vagyis megkülönbözteti az adott állapotot a többi állapottól.*

# DS módszer - 1

**Def:** *Egy  $M$  FSM megkülönböztető sorozata (Distinguishing Sequence) különböző kimeneteket ad minden állapotra.*

*Egy megkülönböztető sorozat egyben meghatározó sorozat is!*

# DS módszer - 2

- Az FSM-nek minimálisnak és erősen összefüggőnek kell lennie.
- A módszer megadja a végállapotot is.
- Nincs minden protokollnak DS-e. Sőt a gyakorlatban nagyon ritka, hogy létezik DS.
- Felel a következő kérdésre: “Melyik állapotban volt az automata?”

# W módszer - 1

**Def: A meghatározó halmaz**

**(Characterizing set, W-set)** *meghatározó sorozatokat tartalmaz, melyek képesek páronként megkülönböztetni az automata egyes állapotait.*

# W módszer - 2

- Az FSM-nek minimálisnak és erősen összefüggőnek kell lennie.
- Minden ilyen automata rendelkezik meghatározó halmazzal,
- tehát a gyakorlatban sokkal jobban alkalmazható mint DS módszer.

# UIO sorozatok módszere - 1

**Def:** *Az egyedi ki/be sorozat (Unique Input/Output Sequence)  $M$  FSM egy adott állapothoz megkülönböztető ki-/bemeneti viselkedést ad.*

Nem használható bármely állapotból  
kiindulva!



# UIO sorozatok módszere - 2

- Az FSM-nek minimálisnak és erősen összefüggőnek kell lennie.
- Minden állapotra külön UIO sorozat van.
- Rövidebb mint a DS,
- viszont csak a következő kérdésre felel: “Ebben az adott állapotban volt az automata?”
- Nem minden állapot rendelkezik UIO sorozattal.
- Majdnem minden FSM-nek vannak UIO sorozatai, így a gyakorlatban sokkal jobban használható, mint a DS vagy a W módszer.

# TT módszer - 1

**Def:** *Az automata összes állapotátmenetének bejárása egyidejűleg a kimenetek ellenőrzésével a **TT (Transition Tour)** módszer.*

Tulajdonképpen egy gráfbejárást jelent.

# TT módszer - 2

- Az FSM-nek minimálisnak és erősen összefüggőnek kell lennie.
- A legrövidebb vizsgáló sorozatot generálja.
- Tulajdonképpen a kínai postás problémának a megoldása.
- Nem minden irodalom említi önálló módszerként.
- Kimeneti hibákat fölfedez, de nem képes detektálni az állapot átmenetektől adódó hibákat (errors of the next state).
- Status üzenet nélkül a gyakorlatban nem nagyon alkalmazható.

# A tesztgeneráló módszerek összehasonlítása

- TT a legrövidebb sorozat, de nem képes a következő állapotra vonatkozóan minden hibát felismerni. Jó lenne, ha lenne status üzenet a protokollokban (tesztelhetőre tervezés – DSS1 LAPD)
- A DS és az UIO nagyságrendileg azonos hosszú sorozatokat generál. DS nem alkalmazható minden FSM-re, de előnye, hogy többszörös hibákat is képes felfedezni.
- Az UIO minden protokollra alkalmazható, de csak egyszeres hibákat detektál.
- A W módszer gazdaságtalanul hosszú sorozatokat generál.

# UIO halmaz - 1

**Def:** Az **UIO halmaz (UIO-Set)** az *UIO sorozatok halmaza*  $M$  *FSM egy adott állapotára oly módon, hogy az állapothoz tartozó ki-/bemeneti viselkedés az automata semelyik más állapotára nem jellemző.*

UIO halmaz mindig létezik, ha az FSM minimális!

# UIO halmaz - 2

- Az UIO halmaz általánosítása az UIO sorozatnak (hasonlóan a  $W$  halmazhoz, ami általánosítása a  $DS$ -nek).

(Mostantól az UIO-val foglalkozunk csak!)

# Teszt részsorozat - 1

**Def:** A **teszt részsorozat (Test Subsequence - TSS)** egy *bemeneti sorozat, amely egyben képes ellenőrizni egy  $E_i$  átmenethez tartozó kimenetet és az  $E_i$ -t követő állapotot.*

# Teszt részsorozat - 2

$TSS_i$  generálás három lépése:

1. Vigyük el az FSM-et  $HEAD(E_i)$  állapotba
2. Idézzük elő az  $INPUT_i$  bemenetet és ellenőrizzük, hogy a kimenet  $OUTPUT_i$ -e
3. Egy UIO sorozattal ellenőrizzük, hogy a végállapot  $NEXTSTATE_i$ -e



# Teszt részsorozat - 3

**Def:** *Definiáljuk a teszt részsorozatot a következőképpen:  $L_{ij} \bullet CS(v_j)$ , ahol  $L_{ij}$  ki-/bemeneti címkék sorozata,  $L_{l_1} \bullet L_{l_2} \bullet \dots \bullet L_{l_\lambda}$  és  $\bullet$  a konkatenációs operátor, valamint  $CS(v_j)$  egy meghatározó sorozat  $v_j$  állapotra nézve.*

# $\alpha, \beta, \gamma$ – részsorozat

A részsorozatoknak több kategóriájuk van a hosszuktól függően, melyek különböző osztályú hibák felderítésére képesek:

$L_{ij} = 0, 1, 2, 3, \dots$ , megfelel a  $\alpha-, \beta-, \gamma-, \delta-, \dots$ , részsorozatnak

# $\alpha$ – részszorozat

$L_{ij} = \varepsilon$ , ahol  $\varepsilon$  az üres sztring

- A protokoll állapotait teszteli
- Ki-/bemeneti sztringekből áll, melyeket az FSM állapotaira meghatározó szorozat alkalmazásával nyerhetünk
- UIO esetén UIO sorozatok az FSM állapotaira
- DS esetén ki-/bemeneti párok az automata minden állapotára

## $\beta$ – részsorozat

$L_{ij} = L_{l_1} = (i / o)$ , ahol  $i/o$  egy ki/bemeneti érték az FSM egy állapotátmenetéhez rendelve

- A protokoll egyedi állapotátmeneteit teszteli
- Egy állapotátmenet ki-/bemenetének és az állapotátmenet végén lévő állapot állapotellenőrző sorozatának a konkatenációja

## $\gamma$ – részsorozat

$L_{ij} = L_{l_1} \bullet L_{l_2} = (i_1 / o_1) \bullet (i_2 / o_2)$ , ahol  $i_1$  és  $i_2$  valamint  $o_1$  és  $o_2$  a két bemenet valamint kimenet az FSM két egymást követő állapotátmenetén

- Előállítása hasonló  $\beta$  – részsorozathoz azzal a különbséggel, hogy az állapotellenőrző sorozatot a második állapotátmenet végéhez tartozó állapotra kell meghatározni

# Teszt részsorozat előállítás

$TSS_i$  előállítása  $E_i$  élre különböző módszerekkel:

- DS módszer esetén:  $TSS_i = E_i \bullet DS$
- UIO módszer esetén:  $TSS_i = E_i \bullet UIO_k$ , ahol  $UIO_k$  egy UIO sorozat  $k$  állapotra, ahol  $k = TAIL(E_i)$
- W módszer esetén:  $TSS_i = E_i \bullet \{W\}$

# Teszt sorozat

A teszt részsorozatokat összerakhatjuk teszt sorozattá (Test Sequence) úgy, hogy hosszúságra nézve minimális legyen az eredmény. Egy teszt sorozatnak a következő feltételeknek kell megfelelnie:

1. Tartalmaznia kell az összes TSS-t
2. A TSS-eket oly módon kell konkatenálni, hogy bármely  $TSS_i$  kezdődjön a saját HEAD állapotából

# Teszt sorozat előállítás - 1

**Reset Transition Method** - Ha a protokollnak van egy reset ( $ri$ ) állapotátmenete minden állapotból a kiinduló állapotba a teszt sorozat a következőképp adható meg:

- Készítsük el az összes  $TSS_i$ -t
- Mindegyiket terjesszük ki a következő módon:  
 $ri \bullet TS_{init,i} \bullet TSS_i$ , ahol  $TS_{init,i}$  a legrövidebb sorozat  $init$  kiinduló állapotból,  $i$  állapotba
- Konkaténáljuk össze az összes ilyen kiterjesztett  $TSS_i$  teszt részsorozatot



# Tesztorozat előállítás - 2

**Touring Method** – Optimális hosszúságú tesztorozat készíthető: ahelyett, hogy visszavisszük az automatát minden alkalommal a kiindulási állapotba egy következő TSS-t hajtunk végre.

Így rövidebb tesztorozatot kapunk!

# Tesztorozat előállítás - 3

Két TSS a következőképpen fűzhető egybe:

$$TSS_i \bullet BS_{i',j'} \bullet TSS_j$$

$BS_{i',j'}$  (Bridge Sequence) egy sorozat, mely

$TAIL(TSS_i) = i'$  részorozat végállapotából

$HEAD(TSS_j) = j'$  részorozat kezdőállapotába  
vezet

# Tesztorozat előállítás - 4

Sok cikk foglalkozik a Touring módszerrel, mivel sokkal rövidebb tesztsorozatokat lehet vele előállítani mint más módszerekkel. Kétféle módon közelíthető meg a feladat:

- **Heurisztikával:** Egyszerű és gazdaságos megoldás, de nem ad optimális tesztsorozatot
- **Optimalizálással:** Vidéki kínai postás (RCP) probléma megoldásán alapul a feladat. Bizonyos megkötések mellett létezik polinom rendű algoritmus!

# Optimalizálás RCP-vel - 1

Készítsük el  $G'$  **teszt részsorozat gráfot (Test Subsequence Graph)**  $G$  gráfból:

$$G' = (V', E')$$

Ha  $V' \equiv V$  és  $E' \equiv E \cup E_c$ , ahol

$$E_c = \left\{ (v_i, v_j; L_l) \bullet UIO_j \mid (v_i, v_j; L_l) \in E \text{ és } TAIL(UIO_j) = v_k \right\}$$

# Optimalizálás RCP-vel - 2

Egy minimális költségű tesztsorozatot keresni, amely leteszteli az FSM összes állapotátmenetét, egyenértékű azzal, hogy keresünk egy Vidéki kínai postás (RCP) utat  $G'$  gráf  $E_c$  élein:

*Minimális költségű út, mely az FSM kezdeti állapotából indul, végighalad  $E_c$ -ben lévő éleken legalább egyszer és visszatér a kezdeti állapotba. (Természetesen  $E$ -ben lévő éleket is használhatunk a bejárás során.)*

# Optimalizálás RCP-vel - 3

RCP megoldása  $G'$  gráfra:

1. Készítsük el  $\hat{G}^* = (\hat{V}^*, \hat{E}^*)$  gráfot  $G'$  gráfból, ahol  $\hat{V}^* \equiv V'$ , minden  $E$ -ben lévő élet  $\hat{E}^*$  is tartalmazhat és  $E_c$  minden élet  $\hat{E}^*$  is tartalmazza legalább egyszer oly módon, hogy az élek összköltsége  $\hat{E}^*$ -ban minimális és  $\hat{G}^*$  szimmetrikus gráf legyen.  $\hat{G}^*$  **vidéki szimmetrikus kiterjesztett (Rural Symmetric augmentation) gráfja**  $G'$ -nek.
2. Keressünk Euler utat  $\hat{G}^*$ -ben, amely  $\hat{E}^*$  éleken pontosan egyszer megy át.

# Optimalizálás RCP-vel - 4

Definiáljuk  $G[E_c]$  gráfot, mint  $G'$  feszítő-részgráfját úgy, hogy pontjai megegyeznek a  $G'$ -beli pontokkal és élei csak  $E_c$ -beliek.

**Tétel:** *Ha  $G[E_c]$  gyengén összefüggő feszítő gráfja  $G'$ -nek, akkor  $G'$  bármely vidéki szimmetrikus kiterjesztett gráfja  $\hat{G}^*$ , erősen összefüggő és ezért létezik benne Euler út.*

# Optimalizálás RCP-vel - 5

**Tétel:** *Ha egy FSM rendelkezik a kiinduló állapotba állás képességével (reset capability), akkor a  $G[E_c]$  feszítő részgráf teljes feszítő részgráfja  $G'$ -nek és gyengén összefüggő.*



# Optimalizálás RCP-vel - 6

**Tétel:** *Ha egy  $M$  FSM gráf reprezentációja erősen összefüggő és minden  $v_i \in V$  pontjára létezik egy  $(v_i, v_i; L_l) \in E$  él (hurokél), akkor a  $G[E_c]$  feszítő részgráf teljes feszítő részgráfja  $G'$  -nek és gyengén összefüggő.*

# Optimalizálás RCP-vel - 7

Legyen  $v_i \in G'$  élre

$$d_{in}^{E_c}(v_i) = \left\| \left\{ (v_j, v_i; L_k) \mid (v_j, v_i; L_k) \in E_c \right\} \right\|$$

és legyen

$$d_{out}^{E_c}(v_i) = \left\| \left\{ (v_i, v_j; L_k) \mid (v_i, v_j; L_k) \in E_c \right\} \right\|$$

ahol  $\|$  a halmaz elemeinek a számát jelöli.

$\xi(v_i)$   $v_i$  pontba befutó illetve onnan kifutó  $E_c$ -beli élek számának a különbségét jelöli:

$$\xi(v_i) = d_{in}^{E_c}(v_i) - d_{out}^{E_c}(v_i)$$

# Optimalizálás RCP-vel - 8

- Ha egy adott  $v_i$  pontra  $\xi(v_i) = 0$ , akkor nem szükséges az 1. lépésben plusz élet betenni az adott ponthoz,
- ellenkező esetben szimmetrikussá kell tegyünk a gráfot élek megismétlésével
- Minimális költség, maximális folyam algoritmus segítségével vehetünk be további éleket minimális költséggel

# Optimalizálás RCP-vel – 9

**Def:** *Hozzuk létre  $G_F = (V_F, E_F)$  gráfot  $G'$  gráfból a következőképpen:*

*Legyen  $V_F \equiv V' \cup \{s, t\}$ , ahol  $s$  és  $t$  a forrás és a nyelő  $G_F$ -ben, valamint*

$$E_F = E \cup \{(s, v_i) \mid v_i \in D\} \cup \{(v_j, t) \mid v_j \in C\},$$

*ahol  $C \subset V_F$  a pozitív indexű ( $\xi(v_i) > 0$ ),  $D \subset V_F$  a negatív indexű ( $\xi(v_i) < 0$ ) pontok halmaza  $G'$ -ben.*

# Optimalizálás RCP-vel – 10

Egyszerűsítések:

- A hurokéleket elhagyjuk
- Többszörös él esetén csak a minimális költségű élet vesszük be
- Mivel nincsenek többszörös élek, így a cimkéket elhagyjuk

# Optimalizálás RCP-vel – 11

Legyen minden  $(s, v_i)$  él költsége nulla és a kapacitása:  $\gamma(s, v_i) = \xi(v_i)$ , és minden  $(v_j, t)$  él költsége szintén nulla kapacitása pedig:  
 $\gamma(v_j, t) = -\xi(v_j)$

A többi él  $G_F$ -ben azonos költséggel szerepel mint  $G'$ -ben a kapacitásuk pedig végtelen.

# Optimalizálás RCP-vel – 12

Adott egy  $F$  minimális költségű maximális folyam  $G_F$ -ben. Definiáljuk a  $\chi$  függvényt  $E'$  élekre:

$$\chi(v_i, v_j; L_i) = \begin{cases} 1 & ha(v_i, v_j; L_i) \in E_c; \\ F(v_i, v_j; L_i), & ha(v_i, v_j; L_i) \in E. \end{cases}$$

Belátható, hogy  $\chi$  függvény minimális költségű vidéki szimmetrikus kiterjesztett gráfját adja  $G_F$ -nek